

**NAPĘD POSUWOWY SERII 12XXX**


Napędy serii **12XXX**, to napędy nowej generacji, bardzo inteligentne i wykonane na podstawie nowoczesnych technologii DSP/CPLD. Wykonują precyzyjne sterowanie prędkości jak również i sterowanie pozycji przy silnikach prądu stałego z niezależnym wzbudzeniem. Posiadają bardzo wysoką niezawodność i stabilność przy pracy.

Dodatkowe oprogramowanie daje możliwość łatwej regulacji napędu oraz diagnostyki w zależności od typu silnika w sposób wykorzystywania pętli zwrotnej z różnych czujników (tachoprądnica lub przetwornik obrotowo-impulsowy). Konfigurację napędu można przeprowadzić poprzez wyspecjalizowany terminal połączenia lub poprzez interfejs seryjny RS232 za pośrednictwem komputera. Tyristorowe napędy serii 12XXX są uniwersalne. Jednocześnie mają wbudowane funkcje oraz interfejs zgodny z warunkami które są potrzebne do silników głównych i są kompatybilne z większością napędów.

Typ napędu		12010/130	12010/250	12030/130	12030/250	12080/250
Prąd nominalny	<b>A</b>	12	12	31	31	80
Prąd maksymalny	<b>A</b>	60	60	155	155	400
Napięcie zasilania <sup>1</sup>	<b>V</b>	3x120	3x220	3x120	3x220	3x220
Częstotliwość	<b>Hz</b>	50/60, +/-2%				
Maksymalne napięcie	<b>V</b>	130	250	130	250	250
Załączenie poprzez stycznik		Wbudowany				Zewnętrzny
Regulacja prędkości		Poprzez parametry				
Zakres regulacji prędkości		1:10 000				
Sprężenie zwrotne		Tachoprądnica lub encoder				
Maksymalne napięcie na tachoprądnicy	<b>V</b>	+/- 60				
Analogowe wejście		+/- 10V, 10k				
Cyfrowe wejście <sup>2</sup>		10 wejść, +/-24V / 10mA				
Cyfrowe wyjście		2 wyjścia przekaźnikowe, 100V AC / 0.3A, 24V DC / 0.3A				
Interfejs szeregowy <sup>3</sup>		RS 232C do 9600 bps RS 422 lub RS 485 do 115 200 bps				
Tryb pracy		Ciągły S1				
Stopień zabezpieczenia		IP20				
Wymiary WxSxD	mm	350x131x176,5				405x156x176,5

**Opis:** 1 – Napięcie zasilania podawane przez transformator do regulatora;

2 – standardowe wejście cyfrowe posiada uruchomione tylko 2 wejścia. Pozostałe 8 wejść może być uruchomione na specjalne zamówienie;

3 – Interfejs szeregowy RS 422 albo RS 485 mogą być zamontowane na specjalne zamówienie

**Podstawowe dane:**

- Współpraca z silnikami z niezależnym wzbudzeniem.
- Współpraca z komputerem lub dedykowanym terminalem.
- Diagnostyka silnika-napędu-przetwornika.
- Sterowanie analogowe ±10V.
- Przetwornica cyfrowo-analogowa.
- Współpraca z kółkiem ręcznym.
- Komendy cyfrowe „do przodu”; „stop”; „do tyłu”.